

INGÉNIEUR ROBOTIQUE DRONES EN ALTERNANCE



Pierre-Louis GES--VERNIER



+33 (0)6 40 28 20 61



pierrelouis.gesvernier@gmail.com



23, route de Saussan,
Pignan 34 570

SAVOIR-ÊTRE

- Ponctuel
- Travailleur
- Curieux

LANGUES

- Anglais (B1)
- Espagnol (A2)

COMPÉTENCES INFORMATIQUES

- C, C++, Python
- Arduino, STM32, MatLab,
LabView (notions)

COMPÉTENCES TECHNIQUES

- Dimensionnement de
composants
- Mise en place de tests

CENTRES D'INTÉRÊTS

- Randonnée
- Aéronautique (BIA 2019)
- Pratique de la voile (9
années)

ISEN Brest 2025-2028

- Robotique et contrôle commande
- Capteur, Navigation, Positionnement
- Traitements d'images et Filtrage
- Vision et apprentissage automatique
- Protocoles de communication

Je recherche une entreprise pour m'accueillir à compter de septembre 2025 sur un rythme d'environ 6 semaines école / 6 semaines entreprise la 1ère année, 6 semaines école / 9 semaines entreprise la 2ème année et 6 mois école / 6 mois entreprise la 3ème année.

FORMATION

Licence 3 Electronique, Energie Electrique, Automatique

Faculté des Sciences - Montpellier

2023- 2025

Matières : Electronique, Conversion d'énergie électrique

Projet : Gyroscopie à fibre optique (du principe à la mesure de la rotation terrestre)

Licence Professionnelle Métiers de la Mesure, de l'Instrumentation et des Contrôles en alternance

IUT - Montpellier

2022- 2023

Matières : Métrologie, Programmation, Statistiques.

Projet : Réalisation d'un thermomètre à persistance réticente

Brevet de Technicien Supérieur en Systèmes Numériques option Electronique et Communications

Lycée Saint Joseph Pierre Rouge - Montferrier-sur-Lez
34 980

2020 - 2022

EXPÉRIENCES

Alternant - Technicien en Diagnostic et Réparation

ACTIA Telecom - Saint Georges de Luzençon 12 100

12/09/2022 - 31/08/2023

Stage Professionnel - BTS

Centre Spatial Universitaire de Montpellier (CSUM)

20/05/2021 - 30/06/2021

Réalisation d'une étude de faisabilité d'une plateforme gyroscopique