

Matthieu IMBERT

19 rue de la Tombe Issoire
75014 Paris, France
matthieu.imbert37@gmail.com
+ 33 6 43 03 56 78



29 ans
Permis B
Nationalités : Français et Anglais

ÉTUDES ET DIPLÔMES

2015 – 2018 Diplôme d'ingénieur – Spécialisation Électronique et Technologies Numériques.
Polytech Nantes

Automne 2017 Semestre à l'étranger avec des cours en systèmes embarqués avancés, robotique, électronique de puissance et normes aéronautiques à l'École de Technologie Supérieure.
ETS Montréal, Canada.

2013 – 2015 Deux années de classes préparatoires intégrées
Polytech Nantes (Mathématiques, Physique, Mécanique et Chimie).

2013 Baccalauréat scientifique spécialisation physique.
Lycée Jacques de Vaucanson, Tours Mention Bien

EXPÉRIENCES PROFESSIONNELLES

Depuis Janvier 2024 Chef de projet et support client

Noxant Palaiseau. Gestion de projets internationaux dans les secteurs de la défense, la surveillance et de la recherche : Définition des objectifs, du périmètre et des exigences techniques en collaboration avec le client et le département commercial. Evaluation de la faisabilité et analyse des risques. Planification du projet (jalons, tâches). Conduite et coordination des projets avec des équipes pluridisciplinaires (mécanique, optique, électronique, FPGA, software, production). Surveillance des délais, budgets et qualité des produits. Gestion des demandes clients avec système de tickets. Expertise en débogage sur des systèmes complexes. Accompagnement des comptes clés dans l'amélioration et la mise en place de fonctionnalités adaptées à leurs besoins spécifiques.

Août 2020 – 2023 Ingénieur systèmes embarqués

Noxant Palaiseau. Responsable du développement et de l'intégration continue de l'ensemble du software embarqué pour les caméras infrarouges (Git, Gitlab, CI/CD, Debian packaging, Release notes). Développement du BSP, du firmware pour les différentes plateformes de traitement d'images, et de l'interface utilisateurs pour contrôler la caméra. (Yocto, Linux, C++, Pthread, OpenCV, CSS, Javascript). Tests fonctionnels et validation sur les nouveaux produits/caméras. Gestion de projet pour l'intégration des caméras HD avec les fournisseurs et les clients.

Novembre 2018 – Mai 2020 Field Engineer

Balyo Ivry-Sur-Seine. Installation de robots de manutention pour les grands comptes en Europe. Spécifications fonctionnelles, programmation software (C++), warehouse management system interface (RTICIS, Modbus), safety tests pour lasers PLD, cartographie et conception circuit, tests sur prototype, PoC et démonstration pour les futurs clients, amélioration continue software et gestion de version (GIT)

Février-juillet 2018 Stage de fin d'études

CAF Power&Automation Iruira, Espagne. Amélioration de l'outil de simulation utilisé pour la conception des convertisseurs de tractions ferroviaires. Calcul des pertes de puissance, de la température de jonction des semiconducteurs pour le profil de mission du train.

Septembre-mai 2017 Chef de projet en collaboration avec Thalès France.

Polytech Nantes Traitements d'images sur un Head-Up-Display d'avion (C++, OpenCV). Détection d'anomalies dans la vidéo d'un HUD, en utilisant la reconnaissance des couleurs et la reconnaissance des caractères (OCR Tesseract).

LANGUES & COMPÉTENCES

Bilingue natif (Français, Anglais)
Espagnol (niveau intermédiaire)

Certificat gestion de projet AgilePM - APMG International
Langages programmation (C, C++, Java, Javascript, Python, VHDL, SQL, RAPID)
Traitements de signaux, systèmes de contrôles (Matlab, Simulink)
Systèmes embarqués (Yocto, Linux, Pthread, VxWorks). Computer vision (OpenCV)
Simulation et conception électronique (LTspice, Altium Designer, HDL Designer)

ACTIVITÉS ET LOISIRS

Photographie (numérique et argentique)
Guitare
Sports (Voile, musculation, tennis, ski, surf)