



Moad Elhaddad

INGÉNIEUR SYSTÈMES EMBARQUÉS

CONTACT

+ 33 624137601

moadadam@outlook.com

Toulouse, France

www.linkedin.com/in/moad-el-haddad-38a794202

COMPÉTENCES

- Zephyr RTOS
- C embarqué
- C ++ embarqué
- Assembleur
- Python
- Matlab/Simulink
- Linux
- ROS
- GitHub
- Xenomai

LANGUES

- Français
- Anglais (courant)
- Espagnol (courant)
- Arabe (courant)
- Portugais (Notions de base)

CENTRES D'INTÉRÊT

- Arts Martiaux (Boxe Thaï)
- Foot : Pratique en club (+ 10 ans) et loisir
- Technologies : Suivi des dernières innovations en matière de technologie

FORMATION

Ingénieur systèmes informatiques embarqués critiques

Sept 2019 -Juil 2024

Institut National des Sciences Appliquées de Toulouse (INSA)

- Conception électronique
- Systèmes d'exploitation embarqués
- Electronique analogique
- Systèmes d'exploitation temps réel

Semestre d'échange à l'Université d'Aveiro, Portugal

Sep 2022 -Jan 2023

- Echange effectué dans le département d'Informatique, Télécommunications et Electronique (DETI)

Lycée Dhuoda, Nimes

- Baccalauréat scientifique spécialité sciences de l'ingénieur mention bien (15/20)

EXPÉRIENCE PROFESSIONNELLE

Développeur logiciel , Geo-informatics and Space Technology Development Agency (GISTDA), (Bangkok), stage

Mai 2024 - Août

- Traitement d'images satellites en Python / C++
- Développement de solutions logicielles pour les données satellites.
- Optimisation de modèles d'IA pour l'analyse automatisée des images satellites.

Développeur logiciel drone, Fling.AI(Bangkok), stage

Févr 2024 - Mai 2024

- Traitement d'images en langage C/C++(DiffMap, Convolution, Stéganographie, Conversion en Niveaux de Gris, Rotation d'Images).
- Implémentation d'un modèle d'IA pour le diagnostic du réseau électrique Thaï via des drones.
- Gestion de bases de données SQL pour stocker et analyser les trajectoires des drones.

Développeur logiciel automobile, LID Technologies, Toulouse, stage

Juin 2023 - Sept 2023

- Implémentation de la communication entre capteurs et systèmes de contrôle via bus CAN et protocole RP1210.
- Développement logiciel en Python pour automatiser les tests Radio Signal Strength indicator (RSSI) assurant la fiabilité des capteurs embarqués dans les véhicules.

PROJETS

Projet de fin d'études, voiture autonome, INSA, Toulouse

Oct 2023 - Févr 2024

- Développement et intégration d'une intelligence artificielle embarquée pour la reconnaissance d'images sur Jetson Nano en Python/ROS.
- Conception et implémentation d'un système de détection d'obstacles à l'aide de capteurs à ultrasons, codé en C/C++ .
- Gestion de projet et collaboration en méthode Agile au sein d'une équipe de 7 personnes.