

M'chaar Nouhayla

✉ nouhaylamchaar03@gmail.com

☎ 0751120763

in Nouhayla M'chaar

📍 Paris, France

Profil

Étudiante ingénieure spécialisée en systèmes avancés et robotique, passionnée par la commande non-linéaire, la robotique mobile et les systèmes intelligents. Je suis motivée à intégrer le monde professionnel pour mettre en pratique mes connaissances et compétences.

Formation

- | | |
|---|--------------------------|
| Double Diplome-Master 2 "Systèmes Avancés et Robotique" | <i>2024-2025 — Paris</i> |
| ◦ L'École nationale supérieure d'arts et métiers | |
| Génie Electromécanique - Commande et Management Industriel | <i>2020-2025 — Maroc</i> |
| ◦ L'École nationale supérieure d'arts et métiers | |
| Baccalauréat Série Sciences Physique - Mention Très Bien | <i>2019-2020 — Maroc</i> |
| ◦ Lycée Abd Elkrim Elkhettab. | |

Experience

Stage d'initiation *2023*

Département Qualité : SAFRAN AEROSYSTEMS

- Contribution au lancement d'un projet de dégraissage des conduits, exploration des étapes du processus.
- Découverte des processus de fabrication de jauges, et de test de cartes électroniques.
- Participation à la gestion des non-conformités, des réclamations clients et à l'archivage des rapports (FAI).
- Organisation et amélioration du flux d'archivage pour une gestion efficace des données.

Stage D'observation

2023

Département d'ingénierie : YAZAKI

- Exploration des départements, définition des types de karakuri, et proposition d'un mécanisme karakuri avec poids pour optimiser le positionnement des fils.

Compétence

- Maîtrise des normes et standards de l'industrie 3.0 4.0 et des protocoles de communication.
- Supervision industrielle et modélisation des systèmes automatisés.
- Modélisation et implantation des API.
- Implantation de la partie commande des systèmes à *microcontrôleur (68HC11)* et à *microprocesseur*
- Modélisation et commande avancée.
- Planification des trajectoires et des mouvements pour robots intelligents.
- Modélisation et commande des robots manipulateurs (parallèles et séries).
- Conception et supervision de robots mobiles.
- Traitement du signal.

Projet

- Conception d'un Digital twin pour un banc de contrôle de qualité connecté 4.0 — Outils utilisés: C++, NODERED , UNITY , 3DSMAX
- Dimensionnement et simulation aérodynamique d'une éolienne tripale—Outils : ANSYS , CATIA
- Dimensionnement et dessin d'un palan électrique.

Technologies

Logiciels et Languages: Nodered, Tia portal, 3dsmax, Matlab, Labview , Ansys, Catia—C++, C, python

Soft Skills : Adaptabilité, Flexibilité, Gestion du temps, Rapidité, Polyvalence, Recherche Internet.

Langues : Arabe, Français , Anglais